

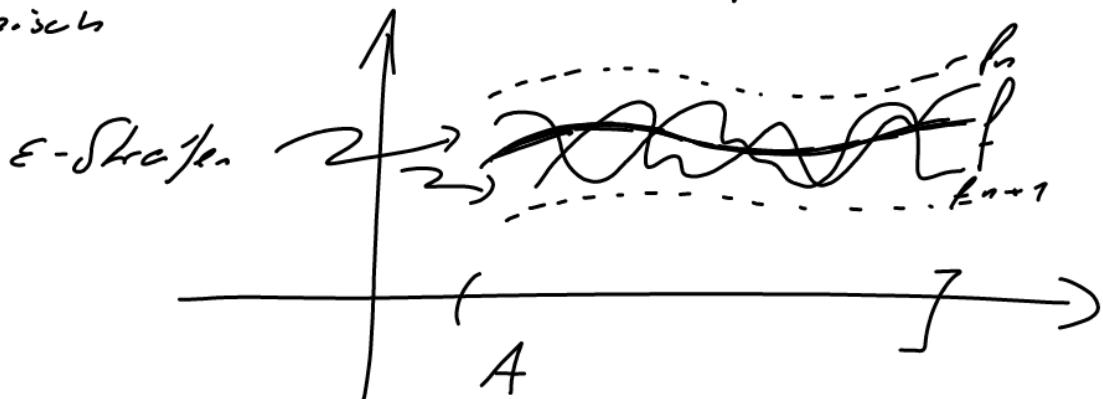
Prüfungsabschluß

$\exists, \forall \in \mathbb{R}, \forall n$

1) (a) $f_n \rightarrow f$ p.l.m auf A , falls $\sup_{x \in A} |f_n(x) - f(x)| \rightarrow 0$,

o.ho falls das Supremum (falls Akz., das Maximum) der Abweichung der f_n 's von f gegen 0 geht; anschaulich bedeutet das, dass die f_n 's schließlich punkt in jedem ε -Strahlen um f , also zwischen $f-\varepsilon$ und $f+\varepsilon$ liegen.

Graphisch



(b) Sei $(f_n)_n$ eine Folge stetiger Fkt auf $A \subseteq \mathbb{C}[12]$. Falls $f_n \rightarrow f$ p.l.m, dann ist f stetig auf A .

Beweis: [Wir führen einen " $\varepsilon/3$ -Beweis".]

Sei $x \in A$. Wir müssen zeigen, dass f_n in x stetig ist.

Sei dazu $\varepsilon > 0$.

$f_n \rightarrow f$ p.l.m $\Rightarrow \exists N \forall x \in A \quad |f_n(x) - f(x)| < \varepsilon/3 \quad (*)$

f_n stetig $\Rightarrow \exists \delta > 0 \forall x' \in A: |x - x'| < \delta \Rightarrow |f_n(x') - f_n(x)| < \varepsilon/3$ $(**)$

Daher gilt $\forall x' \in A$ mit $|x-x'| < \delta$:

P17

$$\underbrace{|f(x) - f(x')|}_{\text{A-Ugl } \underset{x \rightarrow x'}{\approx} (\ast\ast)} \leq |f(x) - f_N(x)| + |f_N(x) - f_N(x')| + |f_N(x') - f(x')|$$
$$\leq \varepsilon_3 + \varepsilon_3 + \varepsilon_3 = \varepsilon$$

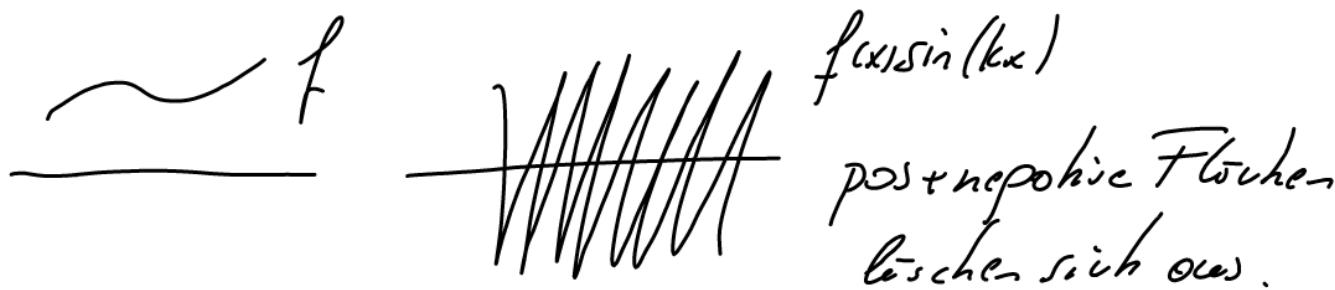
Somit ist f stetig in x . □

Die oben Konv. haben v. v. veranlaßt um (*) zu passieren, die Stetigkeit der Folge um $(\ast\ast)$ zu passieren. Da die Abschätzungen für ε_3 von der A-Ugl direkt in die entscheidende Abschätzung ein.

1) (c) Lemma (Riemann-Lebesgue) Sei $f \in C^1([0, b], \mathbb{R})$ und $k \in \mathbb{N}$. Dann gilt

$$T(k) := \int_0^b f(t) \sin(kt) dt \rightarrow 0 \quad (k \rightarrow \infty)$$

Interpretation: Für $k \rightarrow \infty$ ist $\sin(kt)$ eine schnell oszillierende Fkt. Im Integral mittelt diese schwere Fkt ($\in \mathcal{C}'$) heraus.



12] (a) [Majorisierung durch p.com. Reihe gibt Voraussetzung für Waiersatz]

Wir schreiben $f_n(z) = c_n(z - z_0)^n$ ($n \in \mathbb{N}, z \in K_r(z_0)$)

Dann können wir rechnen (Trick!?)

$$|f_n(z)| = |c_n| |z - z_0|^n = c_n |z_1 - z_0|^n \underbrace{\left(\frac{|z - z_0|}{|z_1 - z_0|} \right)^n}_{\text{lt. Voraus}} \quad (*)$$

$$\text{lt. Voraus} \rightarrow \leq \frac{r}{|z_1 - z_0|} =: \Theta < 1$$

Unter Voraussetzung konvergiert $\sum c_n (z_1 - z_0)^n$

$$\xrightarrow[\text{konv.}]{\text{Durch Test}} c_n (z_1 - z_0)^n \rightarrow 0 \quad (n \rightarrow \infty)$$

$$\xrightarrow[\text{betrach.}]{\text{konv.}} \exists M: |c_n| |z_1 - z_0|^n \leq M \quad \forall n \in \mathbb{N} \quad (**)$$

Insgesamt haben wir mit (*) und (**):

$$|f_n(z)| \leq M \Theta^n \quad \forall z \in K_r(z_0) \quad \forall n \in \mathbb{N}$$

Dies bedeutet aber nichts anderes als $\|f_n(z)\|_{\mathcal{O}(K_r(z_0))} \leq M \Theta^n$ und weil $\Theta < 1$ ergibt sich mithilfe p.com. Reihe, dass $\sum \|f_n\|_{\mathcal{O}(K_r(z_0))} < \infty$.

Daher gelten die Voraussetzungen des Satzes v. Weierstrass und wir erhalten

$$\sum c_n (z - z_0)^n \text{ konvergiert abs. gln auf } K_r(z_0) \quad]$$

12] (b) Die Konvergenzradius R einer P.R. $\sum c_n(z-z_0)^n$ ist definiert als

$$\underline{R = \sup \{ r \in [0, \infty) : \sum c_n(z-z_0)^n \text{ konv. in } K_r(z_0) \}}.$$

13] (a) $U \subseteq \mathbb{R}^n$ heißt offen, falls sie Umgebung eines jeden ihrer Punkte ist, d.h. $\forall x \in U \exists \varepsilon > 0 : B_\varepsilon(x) \subseteq U$.

$A \subseteq \mathbb{R}^n$ heißt geschlossen, falls $A^c = \mathbb{R}^n \setminus A$ offen ist.

Die Komplementbildung in der Def von obj. verleiht zum Beispiel, dass „obj das Complement von offen ist“, d.h. eine Menge entweder offen oder obj ist.

Es gibt aber Mengen die weder offen noch obj sind z.B. $[0, 1)$ und solche die offen und obj sind: \emptyset, \mathbb{R}^n .

(b) Satz: Jede beschränkte Folge $(x^{(k)})_k$ in \mathbb{R}^n hat eine konv. Teilfolge.

Beweis: [Durchs P.K.K. subtrahiere auf den T_1 -Folll zurückführen]

$x^{(k)}$ beschr $\Rightarrow x_j^{(k)}$ beschr $\forall 1 \leq j \leq n$

Inshes $x_1^{(k)}$ beschr $\stackrel{\text{B.W.}}{\Rightarrow}$ \exists konv. TF $\left(x_1^{(k_\alpha)} \right)_\alpha$

Betrachte nun $\left(x_2^{(k_\alpha)} \right)_\alpha$: Ist als TF da beschr.

Folge $(x_2^{(k)})_k$ beschr $\stackrel{\text{B.W.}}{\Rightarrow}$ \exists konv. TF $\left(x_2^{(k_{\alpha_m})} \right)_{\alpha_m}$

Betrachte nun $(x_3^{(k_{cm})})_m \dots$ usw

$$\vdots \\ \Rightarrow \exists k_{\text{zo.}} \text{TF} \left(x_n^{(k_{\text{...},s})} \right)_s$$

Füge nun die Komponenten-TR-Zusammen für Folge

$(x^{k_{\text{...},s}})_s$. Alle ihrer Komponenten-Polzen $x_j^{(k_{\text{...},s})}$ konvergiert $\stackrel{\text{PKK}}{\Rightarrow} (x^{k_{\text{...},s}})_s$ konvergiert. \square

[4] (a) $f: \mathbb{R}^n \ni \xi \rightarrow \mathbb{R}^m$ heißt diffbar in $\xi \in U$, falls

\exists lin. Abb $A: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ $\exists \delta > 0 \exists r: \mathbb{R}^n \ni \xi \mapsto \mathbb{R}^m$:

$$f(\xi + h) - f(\xi) = Ah + r(h) \quad \forall h \in U, \quad \|\xi + h\| < \delta$$

und $\lim_{h \rightarrow 0} \frac{r(h)}{\|h\|} = 0$.

Nein, z.B. ist die Pcon-Fkt $f(x,y) = \frac{xy}{x^2+y^2}$ $(x,y) \neq (0,0)$,

$$f(0) = 0 \text{ aber } \text{part. diffbar } [f(0,y) = 0 = f(x,0)]$$

\Rightarrow part. Abl. = 0] aber nicht total diffbar [siehe [7](a)] und

(b) $f(x) = Bx \Rightarrow \boxed{\text{daher auch nicht diffbar.}}$

$$f(\xi + h) - f(\xi) = B(\xi + h) - B\xi = Bh$$

Aber können wir in obiger Def $A = B$ und $r(h) = 0$ setzen und erhalten, dass f (in jedem Pkt) diffbar ist mit Ableitung $Df(\xi) = B$ ($\forall \xi \in \mathbb{R}^n$).

$$15] (a) \Rightarrow D_1 V_2 = D_2 V_1$$

$$D_1 V_2 = \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{x}{x^2+y^2} \right) = \frac{x^2+y^2 - x \cdot 2x}{(x^2+y^2)^2} = \frac{y^2-x^2}{(x^2+y^2)^2}$$

$$D_2 V_1 = \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{-y}{x^2+y^2} \right) = \frac{-(x^2+y^2) + y \cdot 2y}{(x^2+y^2)^2} = \frac{y^2-x^2}{(x^2+y^2)^2}$$

(b) Zeige, dass $\int_{S^1} v \neq 0$ für den Einheitskreis S^1 im \mathbb{R}^2 .

Damit ist dann $\oint v \neq 0$ zumindest für einen geschlossenen Weg, daher die Integrale von v nicht wegzunehmbar und v kein Gradientenfeld.

$$S^1: \delta: [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^2 \quad \delta(t) = (\cos(t), \sin(t)) \\ \Rightarrow \dot{\delta}(t) = (-\sin(t), \cos(t))$$

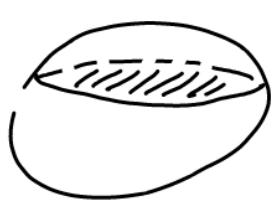
$$\Rightarrow \int_{S^1} v = \int_0^{2\pi} \underbrace{\begin{pmatrix} -\sin(t) \\ \cos(t) \end{pmatrix} / \begin{pmatrix} -\sin(t) \\ \cos(t) \end{pmatrix}}_{\sin^2(t) + \cos^2(t) = 1} dt = \int_0^{2\pi} dt = 2\pi$$

$$\sin^2(t) + \cos^2(t) = 1$$

(c) Das Problem ist das „Loch“ im Definitionsbereich $G = \mathbb{R}^2 \setminus \{(0,0)\}$. Dieser ist damit nicht sternförmig und nur auf sternförmigen Gebieten gilt für C^1 -vf

Integrabilität \Rightarrow Gradientenfeld

[16] (a) [Verwende das Prinzip von Cavalieri.]

 B_ξ

$$B = \int_{-1}^1 |B_\xi| \quad \text{und}$$

B_ξ ist Kreisfläche mit Radius $\sqrt{1-\xi^2}$

$$\text{also } |B_\xi| = (1-\xi^2)\pi$$

$$\Rightarrow B = \int_{-1}^1 (1-\xi^2)\pi d\xi = \pi \left[\xi - \xi^3/3 \right]_{-1}^1$$



$$= \pi \left(1 - \frac{1}{3} - (-1 + \frac{1}{3}) \right) =$$

$$= \pi (2 - \frac{2}{3}) = \underline{\underline{\frac{4}{3}\pi}}$$

(b)

$$Df = \begin{pmatrix} y\sin(x) e^{xy\sin(x)} & xy\sin(x) e^{xy\sin(x)} & xy\cos(x) e^{xy\sin(x)} \\ \frac{2x}{x^2+y^2+1} & \frac{2y}{x^2+y^2+1} & 0 \end{pmatrix}$$

[17] (a) Falsch: Das Peano-Bsp [siehe [6](c)] ist ein Gegenbsp. f ist dort diffbar in (0,0) mit Ableitung jeweils 0 aber $(x^{(n)}) = (1_n, 1_n) \rightarrow (0,0)$ und $f(1_n, 1_n) = \frac{1}{1_n^2+1_n^2} = 1/2 \neq 0$ also f nicht stetig.

(b) FALSCH. Für $f(x) = e^{-1/x^2}$ ($x \neq 0$), $f(0) = 0$ gilt nach $T_n[f, 0](x) = 0$ was für alle trivialerweise konvexität obwohl nicht gegen f.